(19)日本国特許庁(JP)

(12) 公開特許公報(A)

(11)特許出願公開番号 特開2002-94584 (P2002-94584A)

(43)公開日 平成14年3月29日(2002.3.29)

(51) Int.Cl. ⁷	識別	l記号 F I		Ť.	-73~ド(参考)
H04L	27/22	Н031	f 1/12	С	5 J O 2 2
	27/38	H 0 4 1	. 27/22	С	5 K O O 4
∥ нозм	1/12		27/00	G	

審査請求 未請求 請求項の数11 OL (全 14 頁)

		E4	THE THE PROPERTY OF THE PARTY O
(21)出願番号	特願2000-282380(P2000-282380)	(71)出願人	000005821
			松下電器産業株式会社
(22)出顧日	平成12年9月18日(2000.9.18)		大阪府門真市大字門真1006番地
		(72)発明者	安倍 克明
	i		神奈川県川崎市多摩区東三田3丁目10番1
	•		号 松下技研株式会社内
		(72)発明者	折櫓 雅之
		,	神奈川県川崎市多摩区東三田3丁目10番1
			号 松下技研株式会社内
		(74)代理人	100105050
		(, 2, 14-1)(弁理士 鷲田 公一
	•		

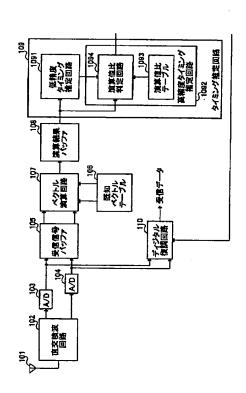
最終頁に続く

(54) 【発明の名称】 受信装置及びタイミング推定方法

(57)【要約】

【課題】 ディジタル無線機においてA/D変換器におけるサンプリングレートを上げることなく、受信タイミングをより高精度に推定することができ、端末の消費電流及びコストの低減を図ること。

【解決手段】 受信信号バッファ105に蓄積されたディジタルのI、Q信号列と、所定の位置に挿入されている既知シンボル列との相関値をベクトル演算により求め、その値が最大となる位置により、まずサンプリングレート単位での受信タイミング推定を行う。推定されたタイミングとその一サンプル前との相関値との比を求め、あらかじめ微小時間間隔毎に算出しておいた前記比の値のテーブル値と比較して差が最小となる位置を求め、この位置に基づき、サンプリングレートよりも高精度に受信タイミングを推定する。



【特許請求の範囲】

【請求項1】 特定のサンプルタイミングで受信信号の タイミング推定を行って第1タイミング推定結果を出力 する第1タイミング推定手段と、前記サンプリングレー トでサンプリングされたサンプル間の既知信号について の相関値比および前記第1タイミング推定結果に基づい てタイミング推定を行って第2タイミング推定結果を出 力する第2タイミング推定手段と、を具備することを特 徴とする受信装置。

【請求項2】 伝搬路状態を推定する伝搬路推定手段 と、前記伝搬路状態に基づいて前記相関値比を更新する 更新手段と、を具備することを特徴とする請求項1記載 の受信装置。

【請求項3】 特定のサンプリングレートよりも細かい 時間単位ずらしてサンプリングした、受信信号における 既知信号に対してそれぞれ符号間干渉を除去する特性を 有するフィルタタップ係数を蓄積する蓄積手段と、前記 フィルタタップ係数を用いて受信信号に対してフィルタ リングを行って複数のフィルタリング結果を出力する符 号間干渉フィルタと、前記複数のフィルタリング結果に 20 基づいてタイミング推定を行う第3タイミング推定手段 と、を具備することを特徴とする受信装置。

【請求項4】 前記第3タイミング推定手段で求められ たタイミング推定結果を用いて前記受信信号におけるデ ータに対して復調処理を行う復調手段を具備することを 特徴とする請求項3記載の受信装置。

【請求項5】 特定のサンプルタイミングで受信信号の タイミング推定を行って第1タイミング推定結果を出力 する第1タイミング推定手段と、前記サンプリングレー トでサンプリングされたサンプル間の既知信号について 30 の相関値比および前記第1タイミング推定結果に基づい てタイミング推定を行って第2タイミング推定結果を出 力する第2タイミング推定手段と、特定のサンプリング レートよりも細かい時間単位ずらしてサンプリングし た、受信信号における既知信号に対してそれぞれ符号間 干渉を除去する特性を有するフィルタタップ係数を蓄積 する蓄積手段と、前記第2タイミング推定手段で求めら れたタイミング推定結果を用いて選択したフィルタタッ プ係数を用いて受信信号に対してフィルタリングを行っ てフィルタリング結果を出力する符号間干渉フィルタ と、を具備することを特徴とする受信装置。

【請求項6】 受信装置を備えた通信端末装置であっ て、前記受信装置は、特定のサンプルタイミングで受信 信号のタイミング推定を行って第1タイミング推定結果 を出力する第1タイミング推定手段と、前記サンプリン グレートでサンプリングされたサンプル間の既知信号に ついての相関値比および前記第1タイミング推定結果に 基づいてタイミング推定を行って第2タイミング推定結 果を出力する第2タイミング推定手段と、を具備するこ とを特徴とする通信端末装置。

【請求項7】 受信装置を備えた通信端末装置であっ て、前記受信装置は、特定のサンプリングレートよりも 細かい時間単位ずらしてサンプリングした、受信信号に おける既知信号に対してそれぞれ符号間干渉を除去する 特性を有するフィルタタップ係数を蓄積する蓄積手段 と、前記フィルタタップ係数を用いて受信信号に対して フィルタリングを行って複数のフィルタリング結果を出 力する符号間干渉フィルタと、前記複数のフィルタリン グ結果に基づいてタイミング推定を行う第3タイミング 10 推定手段と、を具備することを特徴とする通信端末装 置。

【請求項8】 受信タイミング推定プログラムを格納し たメモリを有するデバイスであって、前記受信タイミン グ推定プログラムは、特定のサンプルタイミングで受信 信号のタイミング推定を行って第1タイミング推定結果 を出力する手順と、前記サンプリングレートでサンプリ ングされたサンプル間の既知信号についての相関値比お よび前記第1タイミング推定結果に基づいてタイミング 推定を行って第2タイミング推定結果を出力する手順 と、を含むことを特徴とするデバイス。

【請求項9】 受信タイミング推定プログラムおよび特 定のサンプリングレートよりも細かい時間単位ずらして サンプリングした、受信信号における既知信号に対して それぞれ符号間干渉を除去する特性を有するフィルタタ ップ係数を格納したメモリを有するデバイスであって、 前記受信タイミング推定プログラムは、前記フィルタタ ップ係数を用いて受信信号に対してフィルタリングを行 って複数のフィルタリング結果を出力する手順と、前記 複数のフィルタリング結果に基づいてタイミング推定を 行う手順と、を含むことを特徴とするデバイス。

【請求項10】 特定のサンプルタイミングで受信信号 のタイミング推定を行って第1タイミング推定結果を出 力する第1タイミング推定工程と、前記サンプリングレ ートでサンプリングされたサンプル間の既知信号につい ての相関値比および前記第1タイミング推定結果に基づ いてタイミング推定を行って第2タイミング推定結果を 出力する第2タイミング推定工程と、を具備することを 特徴とするタイミング推定方法。

【請求項11】 特定のサンプリングレートよりも細か い時間単位ずらしてサンプリングした、受信信号におけ る既知信号に対してそれぞれ符号間干渉を除去する特性 を有するフィルタタップ係数を蓄積する蓄積工程と、前 記フィルタタップ係数を用いて受信信号に対してフィル タリングを行って複数のフィルタリング結果を出力する フィルタリング工程と、前記複数のフィルタリング結果 に基づいてタイミング推定を行う第3タイミング推定工 程と、を具備することを特徴とするタイミング推定方

【発明の詳細な説明】

50 [0001]

40

【発明の属する技術分野】本発明は、ディジタル無線通 信システムにおいて使用される受信装置及びタイミング 推定方法に関する。

[0002]

【従来の技術】近年の無線通信分野では、マルチメディ ア化の進展、通信トラフィックの増大などに伴い、伝送 速度の高速化が望まれており、携帯電話などの小型無線 端末を用いるシステムにおいてもその傾向は同様であ

【0003】一方、無線通信の方式としては、周波数有 10 効利用の面や集積化の容易さの面からディジタル変復調 技術を用いた方式が主流となっており、送受信の際には 符号化や変復調のベースバンド信号処理の部分をディジ タル処理で行い、RF信号との周波数変換や増幅などを アナログ処理で行う構成が無線機の一般的な構成となっ ている。その際、アナログ部とディジタル部をつなぐ役 割を担うアナログ/ディジタル変換器(以下、A/D変 換器)やディジタル/アナログ変換器(以下、D/A変 換器)は、非常に重要な構成要素の一つとなっており、 高性能な送受信機を構成するためには、高精度なビット 分解能、サンプリングレートを有するA/D、D/A変 換器を用いることが望まれる。

【0004】しかしながら、携帯端末のように小型低消 費電力な構成が優先される構成の場合、必ずしも十分な 性能を持つA/D変換器が用いられるとは限らない。特 に、近年見られるように通信の伝送速度が高速化されて くると、A/D変換器におけるサンプリングレートは、 シンボルレートに比べてあまり大きい値を取れなくな り、理想的な受信タイミングからずれたタイミングでサ ンプリングされた信号を用いて受信復調する場合もあ る。

【0005】例えば、ナイキスト伝送されたディジタル 変調信号を、シンボルレートの2倍のオーバサンプリン グレートでサンプリングして受信復調に用いる場合、理 想的な受信タイミング、すなわちナイキスト点のタイミ ングに対して最大で±1/4Tずれた信号を用いて受信 復調をすることになる。

【0006】以下、図8を参照して、従来のディジタル 無線機においてサンプリングされたデータから受信タイ ミングを推定する方法の一例について簡単に説明する。 受信、直交復調され、A/D変換器でサンプリングされ たベースバンド信号は、一旦受信信号バッファ801に 蓄積される。ここで、受信したディジタル変調信号は、 バースト単位で構成されており、バースト内の所定の位 置に同期用の既知シンボル列が挿入されているものとす る。

【0007】既知ベクトルテーブル802には、この既 知シンボル列の区間を理想的なタイミングでサンプリン グした場合に得られるべきベクトル列の複素共役ベクト

算回路803において、テーブルに記憶されているベク トル列と、受信バッファに蓄積されたI、Q信号のベク トル列との間で、第1の実施の形態の説明において示す 式(1)と同様のベクトル演算がサンプルタイミング毎 に行われ、それぞれのタイミング毎の相関度に相当する 値が得られる。このベクトル演算結果は、理想的な受信 タイミングに最も近いサンプリングタイミングの信号の ベクトル列を用いた場合に最大値をとることになるの で、タイミング推定回路804において、この演算結果 が最大値をとる信号ベクトル列の位置を求めることによ り、理想的な受信タイミングに最も近いサンプリングタ イミングを検出することが可能となる。

【0008】例えば、受信信号バッファ801に蓄積さ れる信号のサンプリングレートがシンボルレートに対し て2倍のオーバサンプリングレートの場合、±1/4下 (Tはシンボル長) 精度での推定が可能となる。本方法 により推定された受信タイミングに基づき、受信ベクト ルを選択してシンボル判定をしたり、送信する際の送信 タイミングを決定したりする。受信感度特性やシステム 的な送信タイミングに関して厳しい要求がないシステム では、本方法により十分な性能が得られると考えられ

[0009]

【発明が解決しようとする課題】しかしながら、非常に 高精度な送受信タイミングが要求される通信システムの 端末に適用する場合には、図8のような従来の受信タイ ミング推定手段では、十分な推定精度が得られない。

【0010】例えば、周波数利用効率を向上するために 多値化した変調信号を用いたり、ナイキスト条件よりも 30 狭帯域な送信帯域制限を施した変調信号などを誤ること なく受信するためには、より理想的な受信タイミングに 近いサンプリングデータを得る必要がある。

【0011】また、送信時のタイミングに、より細かい タイミング精度が要求される場合においても、より高精 度なタイミング推定が必要である。タイミング推定精度 を上げるためには、A/D変換器におけるサンプリング レートを上げる方法も考えられるが、端末における消費 電力の増大や回路の大規模化を招いてしまう。

【0012】本発明はかかる点に鑑みてなされたもので あり、ディジタル無線機においてA/D変換器における サンプリングレートを上げることなく、受信タイミング をより高精度に推定することができ、端末の消費電流及 びコストの低減を図ることができる受信装置及びタイミ ング推定方法を提供することを目的とする。

[0013]

【課題を解決するための手段】本発明の受信装置は、特 定のサンプルタイミングで受信信号のタイミング推定を 行って第1タイミング推定結果を出力する第1タイミン グ推定手段と、前記サンプリングレートでサンプリング ル列があらかじめ算出され記憶されており、ベクトル演 50 されたサンプル間の既知信号についての相関値比および

前記第1タイミング推定結果に基づいてタイミング推定 を行って第2タイミング推定結果を出力する第2タイミ ング推定手段と、を具備する構成を採る。

【0014】この構成によれば、A/D変換回路へ供給するサンプリング・クロックの周期の2倍の時間分解能で、シンボルタイミングを推定することがことが可能となる。

【0015】本発明の受信装置は、上記構成において、 伝搬路状態を推定する伝搬路推定手段と、前記伝搬路状態に基づいて前記相関値比を更新する更新手段と、を具 10 備する構成を採る。

【0016】この構成によれば、演算値比に伝搬路環境を反映させることができ、伝搬路環境が変化しても高精度のタイミング推定を行って優れた受信性能を発揮することができる。

【0017】本発明の受信装置は、特定のサンプリングレートよりも細かい時間単位ずらしてサンプリングした、受信信号における既知信号に対してそれぞれ符号間干渉を除去する特性を有するフィルタタップ係数を蓄積する蓄積手段と、前記フィルタタップ係数を用いて受信信号に対してフィルタリングを行って複数のフィルタリング結果を出力する符号間干渉フィルタと、前記複数のフィルタリング結果に基づいてタイミング推定を行う第3タイミング推定手段と、を具備する構成を採る。

【0018】この構成によれば、ディジタル変調された信号を受信復調する際の受信タイミングを、受信時のオーバサンプリングの分解能よりも高精度に推定することが可能となる。

【0019】本発明の受信装置は、上記構成において、前記第3タイミング推定手段で求められたタイミング推 30 定結果を用いて前記受信信号におけるデータに対して復調処理を行う復調手段を具備する構成を採る。

【0020】この構成によれば、受信時のオーバサンプリングタイミングが理想的な受信タイミングよりもずれていても、より正確なシンボル判定が可能となる。

【0021】本発明の受信装置は、特定のサンプルタイミングで受信信号のタイミング推定を行って第1タイミング推定結果を出力する第1タイミング推定手段と、前記サンプリングレートでサンプリングされたサンプル間の既知信号についての相関値比および前記第1タイミング推定結果に基づいてタイミング推定を行って第2タイミング推定結果を出力する第2タイミング推定手段と、特定のサンプリングレートよりも細かい時間単位ずらしてサンプリングした、受信信号における既知信号に対してサンプリングした、受信信号における既知信号に対してオルぞ号間干渉を除去する特性を有するフィルタタップ係数を蓄積する蓄積手段と、前記第2タイミング推定手段で求められたタイミング推定結果を用いて選択したフィルタタップ係数を用いて受信信号に対してフィルタリングを行ってフィルタリング結果を出力する符号間干渉フィルタと、を具備する構成を採る。50

【0022】この構成によれば、受信時のオーバサンプリングタイミングが理想的な受信タイミングよりずれていても、より正確なシンボル判定が可能となる。

【0023】本発明は、受信装置を備えた通信端末装置であって、前記受信装置は、特定のサンプルタイミングで受信信号のタイミング推定を行って第1タイミング推定結果を出力する第1タイミング推定手段と、前記サンプリングレートでサンプリングされたサンプル間の既知信号についての相関値比および前記第1タイミング推定結果に基づいてタイミング推定を行って第2タイミング推定結果を出力する第2タイミング推定手段と、を具備することを特徴とする通信端末装置を提供する。

【0024】本発明は、受信装置を備えた通信端末装置であって、前記受信装置は、特定のサンプリングレートよりも細かい時間単位ずらしてサンプリングした、受信信号における既知信号に対してそれぞれ符号間干渉を除去する特性を有するフィルタタップ係数を蓄積する蓄積手段と、前記フィルタタップ係数を用いて受信信号に対してフィルタリングを行って複数のフィルタリング結果を出力する符号間干渉フィルタと、前記複数のフィルタリング結果に基づいてタイミング推定を行う第3タイミング推定手段と、を具備することを特徴とする通信端末装置を提供する。

【0025】本発明は、受信タイミング推定プログラムを格納したメモリを有するデバイスであって、前記受信タイミング推定プログラムは、特定のサンプルタイミングで受信信号のタイミング推定を行って第1タイミング推定結果を出力する手順と、前記サンプリングレートでサンプリングされたサンプル間の既知信号についての相関値比および前記第1タイミング推定結果に基づいてタイミング推定を行って第2タイミング推定結果を出力する手順と、を含むことを特徴とするデバイスを提供する。

【0026】本発明は、受信タイミング推定プログラムおよび特定のサンプリングレートよりも細かい時間単位ずらしてサンプリングした、受信信号における既知信号に対してそれぞれ符号間干渉を除去する特性を有するフィルタタップ係数を格納したメモリを有するデバイスであって、前記受信タイミング推定プログラムは、前記フィルタタップ係数を用いて受信信号に対してフィルタリングを行って複数のフィルタリング結果を出力する手順と、前記複数のフィルタリング結果に基づいてタイミング推定を行う手順と、を含むことを特徴とするデバイスを提供する。

【0027】本発明のタイミング推定方法は、特定のサンプルタイミングで受信信号のタイミング推定を行って第1タイミング推定結果を出力する第1タイミング推定工程と、前記サンプリングレートでサンプリングされたサンプル間の既知信号についての相関値比および前記第50 1タイミング推定結果に基づいてタイミング推定を行っ

て第2タイミング推定結果を出力する第2タイミング推 定工程と、を具備する。

【0028】この方法によれば、A/D変換回路へ供給 するサンプリング・クロックの周期の2倍の時間分解能 で、シンボルタイミングを推定することがことが可能と なる。

【0029】本発明のタイミング推定方法は、特定のサ ンプリングレートよりも細かい時間単位ずらしてサンプ リングした、受信信号における既知信号に対してそれぞ れ符号間干渉を除去する特性を有するフィルタタップ係 10 数を蓄積する蓄積工程と、前記フィルタタップ係数を用 いて受信信号に対してフィルタリングを行って複数のフ ィルタリング結果を出力するフィルタリング工程と、前 記複数のフィルタリング結果に基づいてタイミング推定 を行う第3タイミング推定工程と、を具備する。

【0030】この方法によれば、ディジタル変調された 信号を受信復調する際の受信タイミングを、受信時のオ ーバサンプリングの分解能よりも高精度に推定すること が可能となる。

[0031]

【発明の実施の形態】以下の実施の形態においては、A /D変換回路におけるサンプリングレートを上げること なく、受信タイミングをより高精度に推定可能とするこ とにより、端末の消費電流及びコストの低減を図る場合 について説明する。

【0032】 (実施の形態1) 本実施の形態において は、所定のサンプリングレートで粗いタイミング推定 (低精度)を行った後に、前記サンプリングレートでサ ンプリングされたサンプル間の既知信号についての相関 値比に基づいて高精度のタイミング推定(微調整)を行 30 う場合について説明する。この場合、サンプル間の既知 信号についての相関値比については、あらかじめ求めて おく。

【0033】図1は、本発明の実施の形態1に係る受信 装置を備えた通信端末装置の構成を示すブロック図であ る。図1においては、受信系のみを表記しており、送信 系については表記を省略している。

【0034】図1に示す通信端末装置においては、基地 局装置から送信された下り回線信号(受信信号)は、ア ンテナ101を介して直交検波回路102で受信され る。直交検波回路102では、受信信号(ディジタル変 調信号)を直交周波数変換してベースバンド帯の同相信 号(I信号)及び直交信号(Q信号)とし、I信号及び Q信号をそれぞれA/D変換回路103,104に出力 する。直交検波回路102は、受信信号(ディジタル変 調信号)を直交周波数変換してベースバンド帯の同相信 号(I信号) および直交信号(Q信号) とし、I信号及 びQ信号をそれぞれA/D変換回路103,104に出 力する。本実施の形態では、ディジタル変調信号の変調

検波回路102へ入力される前に、所定の無線受信処理 (周波数変換、増幅、不要周波数帯の信号の除去 (フィ ルタリング)など)が既に行われ、適切な入力レベル、 周波数帯に設定されているものとする。

【0035】A/D変換回路103は、サンプリングク ロックに基づいてI信号をディジタル値に量子化し、量 子化されたディジタルI信号を受信信号バッファ105 に出力する。A/D変換回路104は、A/D変換回路 103と同様の構成を有しており、Q信号を量子化し、 ディジタルQ信号を受信信号バッファ105に出力す る。本実施の形態では、A/D変換回路103,104 の変換方式及びビット分解能については、システム仕様 から決定されるものであれば特に限定されない。

【0036】なお、本実施の形態では、受信信号は所定 のディジタル変調を施され、バースト構成により基地局 装置から送信された下り回線信号とし、バースト内に既 知信号である既知シンボル列が挿入されているとする。 ただし、既知シンボルの挿入位置や数は本実施の形態で 限定されず、バースト中央部に数十シンボルの系列を挿 20 入する構成でも良く、バースト内に所定間隔毎に挿入し ても良い。また、サンプリングレートはここでは一例と してシンボルレートの2倍とする。

【0037】受信信号バッファ105は、ディジタル I、Q信号をバッファリングする。例えば、受信信号バ ッファ105は、1バースト長以上の量子化データを記 憶しておくメモリや、FIFO(First In First Out)バ ッファなどにより構成される。

【0038】既知ベクトルテーブル106は、バースト 内に挿入されている既知シンボル列区間を理想的なタイ ミングでサンプリングした場合に得られるベクトル系列 の複素共役ベクトル系列を記憶しておく。例えば、既知 ベクトルテーブル106は、RAMやROMなどのメモ リにより構成される。本実施の形態では、既知ベクトル テーブル106は、既知シンボル列区間を2倍オーバサ ンプルした場合に相当する複素共役ベクトル系列を記憶 しておくとする。

【0039】ベクトル演算回路107は、受信信号バッ ファ105に記憶されたディジタルI、Q信号と既知べ クトルテーブル106に記憶された既知ベクトル列とを 40 用いてベクトル演算を行い、その演算結果を演算結果バ ッファ108に出力する。例えば、ベクトル演算回路1 07は、ロジックにより構成された演算処理ブロック や、DSPにより構成される。演算の詳細については後 に述べる。

【0040】演算結果バッファ108は、ベクトル演算 回路107からの演算結果をバッファリングする。例え ば、演算結果バッファ108は、RAMなどのメモリや FIFOバッファなどにより構成される。

【0041】タイミング推定回路109は、サンプリン 方式は特に問わない。また、受信信号に対しては、直交 50 グされたディジタル I 、Q信号系列と既知ベクトル系列

とのベクトル演算結果を用いて、受信タイミングをオー バサンプリング間隔よりも細かい精度で推定する。本実 施の形態では、タイミング推定回路109は、低精度タ イミング推定回路1091、高精度タイミング推定回路 1092により構成される。

【0042】低精度タイミング推定回路1091は、演 算結果バッファ108に記憶されたベクトル演算結果を 用いて、受信タイミングをオーバサンプリングレートと 同などの精度で推定する。すなわち、低精度タイミング 推定回路1091は、第1段階の比較的粗いタイミング 推定を行う。例えば、低精度タイミング推定回路109 1は、ベクトル演算回路107における演算結果の値が 最大となるタイミングを検出するピーク検出回路により 構成される。

【0043】高精度タイミング推定回路1092は、演 算結果バッファ108に記憶されたベクトル演算結果と 低精度タイミング推定回路1091の推定結果を用い て、受信タイミングをオーバサンプリングレートよりも 高精度に推定する。すなわち、高精度タイミング推定回 路1092は、第2段階の高精度のタイミング推定を行 20 う。例えば、高精度タイミング推定回路1092は、演 算値比テーブル1093と演算値比判定回路1094に より構成される。

【0044】演算値比テーブル1093は、後述する演 算値比を微小時間単位毎にあらかじめ算出してテーブル 値として記憶しておき、必要に応じて読み出す。

【0045】ここで、演算値比とは、理想的な受信タイ ミングから微小時間だけずらしたタイミングで、受信信 号をサンプリングして得られる信号系列に対してベクト ル演算回路107と同じ演算を行ったときに得られる値 30 をあらかじめ求めておき、この値と一サンプル前の時点 での同演算値との比を算出したものである。この演算値 比を、サンプリングレートよりも細かい時間単位毎にあ らかじめ求めておく。本実施の形態では、理想的な受信 タイミングから±1/4シンボルの範囲にわたって、1 /16シンボルタイミングずれ毎の演算値比を算出しテ ーブル値として記憶しておく。

【0046】演算値比判定回路1094は、低精度タイ ミング推定結果及び演算結果バッファ108に記憶され たベクトル演算結果、並びに演算値比テーブルの値を用 40 いて高精度なタイミング推定を行う。その動作の詳細に ついては後述する。なお、本実施の形態では、受信タイ ミング推定開始時に、バーストの大まかな位置について も未知であるとする。

【0047】ディジタル復調回路110では、推定され たタイミング情報に基づいて、量子化されたI信号、Q 信号のデータのうち、信号点に最も近いI信号、Q信号 のサンプルデータを用いて復調を行い、復調されたデー タ列(受信データ)を出力する。

信動作について説明する。ディジタル変調I、Q信号 は、シンボルレートの2倍のオーバサンプリングレート でサンプリングされ、1バースト分以上の長さのディジ タルデータ列が受信信号バッファ105に記憶される。 【0049】ベクトル演算回路107では、受信信号バ ッファ105に記憶されているI、Q信号ベクトル列 R x(m)={I(m), Q(m)}と既知ベクトルテーブル106に記 憶されている既知ベクトルの複素共役ベクトル列 Ref* (i)={Iref(i), Qref(i)}とを用いて、式(1) に示すべ クトル演算を行い、各サンプルタイミングmにおけるC (回)の値が求められ、演算結果が演算結果バッファ10 8に記憶される。

【数1】

$$C(m) = \sum_{i=0}^{2N-1} |Rx(m+i) \times Ref * (i)|^2$$

式(1)

ここで、Nはバースト内に挿入されている既知シンボル の数を表す。

【0050】式(1)により得られるC(m)は、図2 (a) に示すように、受信したバースト内で既知シンボ ルが挿入されている位置付近において最大値をもつこと が知られている。したがって、低精度タイミング推定回 路1091においてC(m)が最大となるタイミングを検 出することにより、既知シンボルの挿入されているタイ ミングを±1/2シンボル長以内の精度で推定でき、こ のタイミングに基づいてバーストのタイミングを推定で きる。

【0051】図2(a)は、式(1)のベクトル演算を あらかじめ微小時間単位毎に求めた場合の演算結果を示 すグラフである。また、図2(b)は、図2(a)に示 す演算結果に対して、前後サンプル間、すなわち1/2シ ンボル間での演算値比R(t)=C(t)/C(t-T/2)をプロット したグラフである。演算値比テーブル1093には、あ らかじめ算出された1/16シンボルタイミング毎のR (t)の値が記憶されている。

【0052】演算値比判定回路1094では、低精度タ イミング推定回路1091において推定されたタイミン グにおけるベクトル演算結果C(m)とその1/2シンボル タイミング前のベクトル演算結果C(m-1)との比 C(m)/C (m-1)が算出され、この値と最も近い演算値比テーブル の位置を検出することにより、高精度なタイミングを推 定する。

【0053】例えば、受信機における2倍オーバサンプ リングのタイミングが、理想的な受信タイミングに対し て-2/16シンボル長分ずれている場合、すなわち図2 (a)における▼印のタイミングである場合を仮定し、 その場合におけるタイミング推定の過程を説明する。 【0054】まず、低精度タイミング推定回路1091 【0048】上記構成を有する通信端末装置における受 50 によりC(m)のピークを検出することにより、t=-2/16T

が低精度タイミング推定結果として得られる。続いて演 算値比判定回路1094において、R(t)=C(-2/16T)/C (-2/16T-1/2T) ≒3.4が算出され、この値R(t)と図2 (b) に示すような演算値比テーブル1093の値との 間で比較を行う。この場合、この値R(t)がt=-2/16Tの 時のテーブル値と最も近いので、現在のオーバサンプリ ングのタイミングが理想的な受信タイミングより、さら に-2/16シンボル長分ずれていることが推定できる。

【0055】以上のように本発明の実施の形態によれ ば、受信時のサンプリングレートで粗いタイミング推定 10 を行った後に、既知信号に対する相関値間の比に基づい て高精度のタイミング推定を行うので、ディジタル変調 された信号を受信復調する際の受信タイミングを、受信 時のオーバサンプリングの分解能よりも高精度に推定す ることが可能となる。特に、高精度タイミング推定回路 におけるタイミング推定において、ベクトル演算値の比 を用いることにより、受信信号レベルの絶対値ではなく 前後の相対比を考慮すればよいので、受信時のAGCの 制御誤差などの影響を防ぐことも可能となり、より高精 度なタイミング推定が可能となる。

【0056】なお、本実施の形態では、I、Q信号のオ ーバサンプリングレートをシンボルレートの2倍とし、 高精度タイミング推定回路1092において推定するタ イミング推定精度をシンボルレートの16倍とした場合 について説明しているが、これに限定されない。この場 合、高精度タイミング推定回路1092においてあらか じめ求めておくテーブル値の時間分解能をオーバサンプ リングレートよりも高精度にしておけば良い。

【0057】また、本実施の形態では、既知ベクトル列 との相関度を求めるベクトル演算として式(1)を用い 30 る構成とした場合について説明しているが、これに限定 されず、ベクトル演算として例えば式(2)に示すよう にベクトル積の和の絶対値を用いても良く、演算の簡略 化のために、ベクトルの長さ2乗しない値を用いても良 い。さらに、他に相関度に準じた結果が得られる演算が あれば、それを用いても良い。

【数2】

$$C(m) = \left| \sum_{i=0}^{2N-1} \{ Rx(m+i) \times Ref * (i) \} \right|$$

式(2)

【0058】また、高精度にタイミングを推定する際に 用いる判定基準として1サンプル前のベクトル演算結果 との比R(t)を用いた場合について説明しているが、これ に限定されず、例えば1サンプル後のベクトル演算結果 との比R'(t)=C(t)/C(t+T/2)を用いても良く、あるいはR (t)とR'(t)を用いて最も尤度の高いタイミングを推定し ても良い。さらには、演算値比を用いずに、前後数サン プル分の演算値をテーブルに記憶しておき、2乗誤差が 最小となるタイミングを推定しても良い。

【0059】なお、本実施の形態において高精度タイミ ング推定回路1092において用いる演算値比は、真値 によるものであっても対数値の差分によるものであって も良い。

【0060】また、送受信時のフィルタリングや通信伝 搬路上での周波数/位相特性があらかじめ分かっている 場合には、これらの特性を含めて既知ベクトルテーブル のデータを生成して記憶しておいても良い。さらに、図 3に示すように、伝搬路推定回路301において受信信 号から伝搬路推定を行い、その推定結果を演算値比再計 算回路302に出力し、そこで演算値比を再計算し、再 計算した演算値比を演算値比テーブル1093に出力し て、演算値比テーブル1093を更新するようにしても 良い。これにより、演算値比に伝搬路環境を反映させる ことができ、伝搬路環境が変化しても高精度のタイミン グ推定を行って優れた受信性能を発揮することができ

【0061】また、本実施の形態においては、バースト のタイミングが未知である場合を想定して説明している が、これに限定されず、例えばバーストの受信タイミン グが、あらかじめ例えば数シンボル程度の精度でわかっ ている場合には、このタイミングの前後数シンボル範囲 に限ってベクトル演算を行うことととしても良い。

【0062】また、本実施の形態では、受信タイミング を高精度に推定する方法のみについて説明しているが、 これに限定されず、例えば本推定結果を用いてオーバサ ンプリングのタイミングを補正し、次バーストの受信時 には理想的なサンプルタイミングを得られるようにする 構成としても良く、本推定結果を復調時や送信時に用い ても良い。

【0063】 (実施の形態2) 本実施の形態において は、種々のフィルタタップで構成されたISI除去フィ ルタでフィルタリングした信号から最も信頼度の高い信 号(フィルタリング結果)を選択して、その信号に対応 するタイミングを検出する場合について説明する。

【0064】図4は、本発明の実施の形態2に係る受信 装置を備えた通信端末装置の構成を示すブロック図であ る。なお、図4に示す構成において、図1と同じ部分に ついては図1と同じ符号を付してその詳細な説明は省略 40 する。

【0065】本実施の形態にける受信信号は、所定のデ ィジタル変調を施され、バースト構成で送信された信号 とする。さらに、このディジタル変調信号は、送信時の 帯域制限フィルタリングや伝送路上の影響により符号間 干渉(以下、ISI)が生じているとする。ただし、そ の干渉特性は受信装置側においてあらかじめ想定できて いるとする。

【0066】また、実施の形態1と同様に、受信信号に おいては、バースト内に既知シンボル列が挿入されてい 50 るとするが、既知シンボルの位置・数は本実施の形態で 限定されない。また、サンプリングレートは一例として シンボルレートの2倍であることとする。

【0067】受信信号バッファ105は、ディジタル I、Q信号をバッファリングする。例えば、受信信号バッファ105は、1バースト長以上の量子化データを記憶しておくメモリや、FIFOバッファなどにより構成される。

【0068】フィルタタップテーブル402には、受信するディジタル変調信号が送信時の帯域制限や伝送路上の影響により受けるISIの逆特性となるフィルタ係数 10をあらかじめ求めて読み出しテーブルとして記憶しておく

【0069】ここで、タップ係数は以下のように複数通り用意されているとする。すなわち、理想的な受信タイミングに対して 1/16 シンボルタイミングずつずらしたタイミングで 2 倍オーバサンプリングされたディジタル変調信号に対する逆特性となるタップ係数が (-4/16 T、-3/16 T、-2/16 T、+3/16 T、+4/16 T) の 9 通り用意されている。

【0070】なお、タップ係数はISIに対して完全な 20 逆特性となっている必要は無く、例えば理想的な受信タイミングに最も近いサンプリングポイントのみにおいて ISIが除去できるような特性となっていれば良い。送信時の帯域制限フィルタに、図5(a)のような特性のフィルタが用いられた場合、フィルタタップテーブルに 蓄積される9通りのタップ係数の一例を図5(b)に示す

【0071】ISI除去フィルタ401は、ディジタルI、Q信号に対してISI除去のフィルタリング処理を施してベクトル演算回路403に出力する。フィルタタ30ップテーブル402から複数通りのタップ係数が供給され、それぞれのタップ係数に応じたフィルタリング処理結果が出力される。既知ベクトルテーブル404は、バースト内に挿入されている既知シンボル列区間の複素共役ベクトルを記憶しておく。例えば、既知ベクトルテーブル404は、RAMやROMなどのメモリにより構成される。本実施の形態では、既知シンボル列区間のベクトル列に対して送信フィルタリング、伝送路特性、ISI除去フィルタリングを施したベクトルの複素共役ベクトルを2倍オーバサンプルの間隔で記憶しておく。40

【0072】ベクトル演算回路403は、入力されるディジタルI、Q信号データと既知ベクトルテーブル404に記憶された既知ベクトル列とを用いてベクトル演算を行う。例えば、ベクトル演算回路403は、ロジックにより構成された演算処理ブロックや、DSPにより構成される。演算については実施の形態1における式

(1) を用いて行う。

【0073】演算結果バッファ405は、ベクトル演算 算結果に対応する理想的なサンプルタイミングからのず 回路403での演算結果をバッファリングする。例え れを求める。これにより、ディジタル変調された信号を ば、演算結果バッファ405は、RAMなどのメモリや 50 受信復調する際の受信タイミングを、受信時のオーバサ

14

FIFOバッファなどにより構成される。

【0074】タイミング推定回路406は、受信した I、Q信号と既知ベクトル列との演算結果を用いて、受信タイミングをオーバサンプリング間隔よりも細かい分解能で推定し、推定結果を出力する。その動作の詳細については後述する。

【0075】上記構成を有する通信端末装置の動作の詳細について説明する。 I、Q信号は、シンボルレートの2倍のオーバサンプリングレートでサンプリングされ、1バースト分以上の長さのディジタルデータ列が受信信号バッファ105に記憶される。ここでは、一例として理想的な受信タイミングに対してサンプリングタイミングが-2/16Tだけずれている場合を仮定する。

【0076】ISI除去フィルタ401では、受信信号バッファ105に記憶されているディジタルI、Q信号データ列に対し、フィルタタップテーブル402から供給される9通りのフィルタップの各々を用いてフィルタリング処理を行う。この処理結果は、ベクトル演算回路403に出力される。この際に用いられる9通りのフィルタタップ係数のうち、-2/16Tのタイミングに基づいて算出されたタップ係数を用いた場合の結果のみ、ISIが理想的に除去された信号が出力されることになる。それ以外のタップ係数を用いた場合には、ISIが完全に除去されず、場合よってはフィルタ処理によりさらにISIによる歪成分が重畳することになる。

【0077】ベクトル演算回路403では、ISI除去フィルタ401から出力される9通りのフィルタリング処理結果の各々に対して、実施の形態1における式

(1) と同様のベクトル演算処理を行う。この演算結果は、演算結果バッファ405に出力される。

【0078】演算結果バッファ405に出力される演算結果は、それぞれのサンプルタイミング毎に9種類得られることになる。タイミング推定回路406では、演算結果バッファ405に記憶された演算結果から、最大値をとる演算結果を検出する。2倍オーバサンプリング単位でみると、バースト内で既知ベクトル列が挿入されている位置に最も近いデータが用いられた場合に値が最大となる。さらに、そのタイミングにおいて算出された8通りのフィルタタップ係数による演算結果のうち、-2/1406Tにタイミングに基づくフィルタタップ係数を用いた場合に、演算結果が最大値となる。したがって、最大値をとったサンプルタイミングが、理想的なサンプルタイミングに対して-2/16Tずれていると推定できる。

【0079】以上のように本発明の実施の形態によれば、理想的なサンプルタイミングからのずれに対応するフィルタタップ係数を変えてフィルタリングした種々の演算結果から最も確からしい演算結果を選択し、その演算結果に対応する理想的なサンプルタイミングからのずれを求める。これにより、ディジタル変調された信号を受信復調する際の受信タイミングを、受信時のオーバサ

16

ンプリングの分解能よりも高精度に推定することが可能 となる。

【0080】なお、本実施の形態では、既知ベクトル列 との相関度を求めるベクトル演算として式(1)を用い た場合について説明しているが、実施の形態1と同様 に、これに限るものではない。

【0081】また、本実施の形態において仮定した、フ ィルタタップ係数テーブルの9通りの1/16シンボル 分解能のタップ係数は一例に過ぎず、求めたいタイミン グ精度に応じて、シンボル分解能を細かくし、それに応 10 じて用意するテーブル数を増やす構成としても良く、シ ンボル分解能を粗くし、それに応じて用意するテーブル 数を減らす構成としても良い。

【0082】また、本実施の形態では受信帯域制限フィ ルタについては特に明示していない。すなわち、受信信 号は、受信装置内のIF部やサンプリング前の時点でフ イルタ処理されても良く、受信バッファ内に蓄積された 後、ISI除去フィルタの前段でフィルタ処理されても 良く、ISI除去フィルタの特性に帯域制限の特性を求 めても良い。

【0083】(実施の形態3)本実施の形態において は、実施の形態2の方法で求められたタイミングで受信 信号のデータ部分を復調する場合について説明する。

【0084】図6は、本発明の実施の形態3に係る受信 装置を備えた通信端末装置の構成を示すブロック図であ る。図6に示す構成では、データバッファ601、選択 回路602、シンボル判定回路603を設けた以外は、 図4に示す構成と同じである。したがって、図6におい て、図4と同じ部分については図4と同じ符号を付して その詳細な説明は省略する。

【0085】データバッファ601は、ISI除去フィ ルタ401から出力される、複数通りのフィルタリング 処理結果をバッファリングする。例えば、データバッフ ァ601は、1バースト長以上の量子化データを記憶し ておくメモリや、FIFOバッファなどにより構成され る。

【0086】選択回路602は、タイミング推定結果に 基づいて、複数通りのISI除去フィルタ出力結果のう ち一通りを選択して出力する。シンボル判定回路603 は、I、Q信号データを用いてディジタル変調された信 40 号のシンボル判定を行う。本実施の形態では、QPSK 変調された信号を準同期検波する場合を仮定し、受信バ ースト内で既知シンボルが挿入されている区間のベクト ルデータを用いて位相補正を行った後、I-Q平面上を 4つの領域に分割してシンボル判定する。

【0087】上記構成を有する通信端末装置の動作につ いて説明する。高精度に受信タイミングを推定する動作 については実施の形態2と同様であるので、ここでは、 受信装置においてタイミング推定結果を用いて復調動作 を行う場合の動作について説明する。

【0088】選択回路602では、タイミング推定回路 406から供給されるタイミング推定結果に基づいて、 データバッファ601に蓄積されている9通りのフィル 夕出力のうちから合致するタイミングのフィルタ出力信 号を選択してシンボル判定回路603へ出力する。この フィルタ出力信号は理想的なタップ係数によりISI成 分が除去された状態である。このため、この信号に対し てシンボル判定回路603によりシンボル判定を行うこ とにより、正常なシンボル判定結果が得られる。

【0089】以上のように本発明の実施の形態によれ ば、受信時のオーバサンプリングの分解能よりも高精度 にタイミングを推定し、得られたタイミング推定結果に より想定されるタイミングのずれを考慮したフィルタタ ップ係数でISI除去フィルタリングされた信号を選択 してシンボル判定する。これにより、受信時のオーバサ ンプリングタイミングが理想的な受信タイミングよりも ずれていても、より正確なシンボル判定が可能となる。 【0090】なお、本実施の形態では、ISI除去フィ ルタ出力を蓄積しておくデータバッファ601を図6に 20 示す位置に設ける構成としているが、これに限定され ず、例えばISI除去フィルタ401とベクトル演算回 路403の間に設ける構成としても良い。また、本実施 の形態では、一例として変調方式をQPSKとしている が、これに限定されず、種々の変調方式を適用すること ができる。

【0091】(実施の形態4)本実施の形態において は、実施の形態1で説明した受信動作に ISI除去フィ ルタを用いて高精度のタイミング推定を行う場合につい て説明する。

【0092】図7は、本発明の実施の形態4に係る受信 装置を備えた通信端末装置の構成を示すブロック図であ る。図7の構成において、フィルタタップテーブル40 2、 ISI除去フィルタ401、及びシンボル判定回路 701を設けた以外は、図1に示す構成と同じである。 したがって、図7に示す構成において、図1と同じ部部 分については図1と同じ符号を付してその詳細な説明は 省略する。タイミング推定回路109は、実施の形態1 において図1で説明したタイミング推定回路と同様の構 成及び動作をする。本実施の形態においても、タイミン グ推定回路109では、直交復調され2倍オーバサンプ リングされ得られたディジタルI、Q信号をを用いて、 1/16シンボルの単位で受信タイミングが得られる。 【0093】フィルタタップテーブル402は、実施の 形態7で説明したフィルタタップテーブルと同様であ り、受信するディジタル変調信号が送信時の帯域制限や 伝送路上の影響により受けるISIの逆特性となるフィ ルタ係数をあらかじめ求めて読み出しテーブルとして記 憶しておく。ここで、タップ係数についても、フィルタ タップテーブル402と同様に、理想的な受信タイミン 50 グに対して1/16シンボルタイミングずつずらしたタ

イミングで2倍オーバサンプリングされたディジタル変調信号に対する逆特性となるタップ係数が $(-4/16\,T\,-3/16\,T\,-2/16\,T\,-1/16\,T\,0\,+1/16\,T\,+2/16\,T\,+3/16\,T\,+4/16\,T\,0\,9$ 通り用意されており、必要に応じてそのうち一通りのタップ係数が選択され出力される。

【0094】ISI除去フィルタ401は、ディジタルI、Q信号に対してISI除去のフィルタリング処理を施してシンボル判定回路701に出力する。すなわち、ディジタルI、Q信号は、ISI除去フィルタ401でフィルタタップテーブル402からのフィルタタップ係数を用いてフィルタリング処理され、その結果がシンボル判定回路701に出力される。

【0095】シンボル判定回路701は、I、Q信号データを用いてディジタル変調された信号のシンボル判定を行う。本実施の形態では、QPSK変調された信号を準同期検波する場合を仮定し、受信バースト内で既知シンボルが挿入されている区間のベクトルデータを用いて位相補正を行った後、I-Q平面上を4つの領域に分割してシンボル判定する。

【0096】上記構成を有する通信端末装置における、高精度に受信タイミングを推定する動作については実施の形態1と同様であり、ここでは、受信装置においてタイミング推定結果を用いて復調動作を行う場合の動作について説明する。

【0097】フィルタタップテーブル402では、タイミング推定回路109から出力されるタイミング推定結果に基づいて、蓄積されている9通りのフィルタタップ係数のうちから最適なフィルタタップ係数を選択してISI除去フィルタ401に出力する。例えば、タイミング推定結果が理想的な受信タイミングよりも-2/16Tだけずれている、という推定結果の場合、-2/16Tに基づくフィルタタップ係数が選択され、そのフィルタタップ係数がISI除去フィルタ401に出力される。

【0098】このフィルタタップ係数によりフィルタリング処理された結果は、ISI成分が除去されているので、この信号に対してシンボル判定回路701でシンボル判定を行うことにより、正常なシンボル判定結果が得られる。

【0099】以上のように本発明の実施の形態によれば、受信時のオーバサンプリングの分解能よりも高精度 40 にタイミングを推定し、得られたタイミング推定結果により想定されるタイミングのずれを考慮したフィルタタップ係数によりISI除去フィルタリングされた信号を選択してシンボル判定する。これにより、受信時のオーバサンプリングタイミングが理想的な受信タイミングよりずれていても、より正確なシンボル判定が可能となる。

【0100】上記実施の形態1~4に係る受信装置は、 その構成の全てもしくは一部を、DSPやCPUなどを 用いてソフトウェアとして構成しても良い。例えば、上 50 記受信タイミング推定のプログラムをROMに格納し、そのプログラムにしたがってCPUの指示により動作させるように構成しても良い。また、受信タイミング推定のプログラムをコンピュータで読み取り可能な記憶媒体に格納し、この記憶媒体のプログラムをコンピュータのRAMに記録して、プログラムにしたがって動作させるようにしても良い。このような場合においても、上記実施の形態1~9と同様の作用、効果を呈する。

18

【0101】例えば、受信タイミング推定プログラムをメモリに格納したデバイスであって、前記受信タイミング推定プログラムは、特定のサンプルタイミングで受信信号のタイミング推定を行って第3タイミング推定結果を出力する手順と、前記サンプリングレートでサンプリングされたサンプル間の既知信号についての相関値比及び前記第3タイミング推定結果に基づいてタイミング推定を行って第4タイミング推定結果を出力する手順と、を含む、構成としても良い。

【0102】また、受信タイミング推定プログラム及び特定のサンプリングレートよりも細かい時間単位ずらしてサンプリングした、受信信号における既知信号に対してそれぞれ符号間干渉を除去する特性を有するフィルタタップ係数をメモリに格納してデバイスであって、前記受信タイミング推定プログラムは、前記フィルタタップ係数を用いて受信信号に対してフィルタリングを行って複数のフィルタリング結果を出力する手順と、前記複数のフィルタリング結果に基づいてタイミング推定を行う手順と、を含む、ように構成しても良い。

【0103】以上説明したように、本発明によれば、A/D変換回路あるいはD/A変換回路のサンプリングの 30 周期を、システム的な精度仕様から要求されるものより 低減し、端末の消費電流及びコストの低減を図ることが できる

【0104】また、本発明によれば、ディジタル変調された信号を受信復調する際の受信タイミングを、受信時のオーバサンプリングの分解能よりも高精度に推定することが可能となる。

【0105】上記実施の形態1~4においては、本発明に係る受信装置又は送受信装置を備えた通信端末装置について説明しているが、本発明にかかる受信装置及び送受信装置は、ディジタル無線通信システムにおける基地局装置に搭載することもできる。

[0106]

【発明の効果】以上説明したように本発明によれば、ディジタル変調された信号を受信復調する際の受信タイミングを、受信時のオーバサンプリングの分解能よりも高精度に推定することが可能となる。

【図面の簡単な説明】

【図1】本発明の実施の形態1に係る受信装置を備えた 通信端末装置の構成を示すブロック図

【図2】本発明の実施の形態1に係る受信装置における

計算結果の一例を示す図

【図3】本発明の実施の形態1に係る受信装置を備えた 通信端末装置の他の例を示すブロック図

19

【図4】本発明の実施の形態2に係る受信装置を備えた 通信端末装置を示すブロック図

【図5】(a) 本発明の実施の形態2に係る送信帯域 制限フィルタ特性を示す図

(b) 本発明の実施の形態2に係る受信装置における

ISI除去フィルタタップ係数を示す図

【図6】本発明の実施の形態3に係る受信装置を備えた 10 403 ベクトル演算回路 通信端末装置を示すブロック図

【図7】本発明の実施の形態4に係る受信装置を備えた 通信端末装置を示すブロック図

【図8】従来の受信装置におけるタイミング推定を説明 するための図

【符号の説明】

101 アンテナ

102 直交検波回路

103, 104 A/D変換回路

*105 受信信号バッファ

106 既知ベクトルテーブル

107 ベクトル演算回路

108 演算結果バッファ

109, 406 タイミング推定回路

301 伝搬路推定回路

302 演算值比再計算回路

401 ISI除去フィルタ

402 フィルタタップテーブル

404 既知ベクトルテーブル

405 演算結果バッファ

601 データバッファ

602 選択回路

603,701 シンボル判定回路

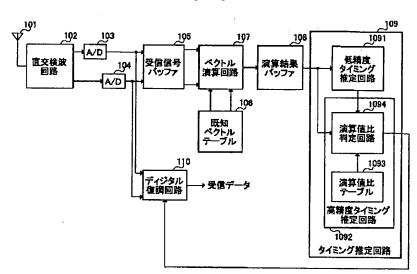
1091 低精度タイミング推定回路

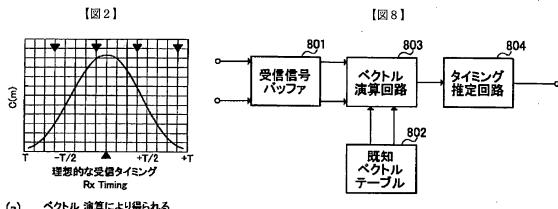
1092 高精度タイミング推定回路

1093 演算値比テーブル

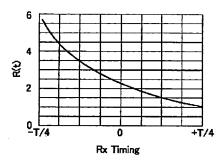
1094 演算值比判定回路

【図1】



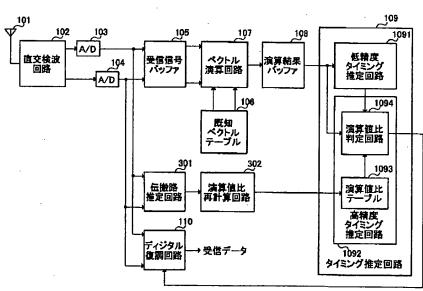


(a) ベクトル 演算により得られる 相関値の一例

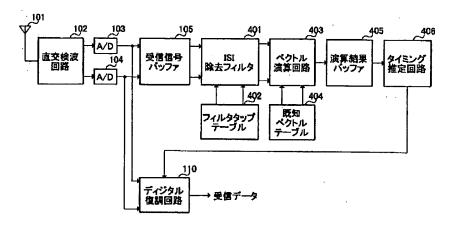


(b) 演算値比テーブル値の一例

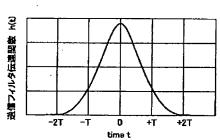




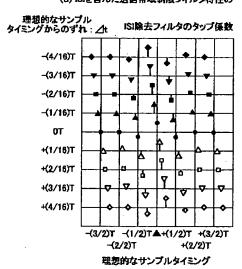
【図4】



【図5】

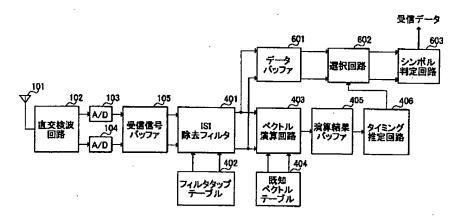


(a) ISIを含んだ送信帯域制限フィルタ特性の一例

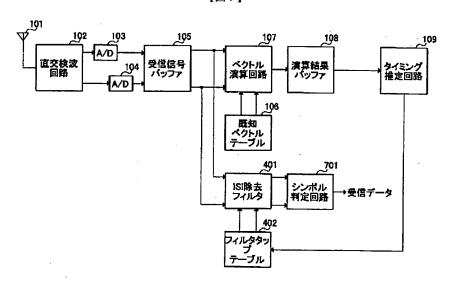


(b) ずれたタイミングでサンブルされた信号に対する ISI除去フィルタタップ係数の一例

【図6】



【図7】



フロントページの続き

(72)発明者 ジョブムスヤ 神奈川県川崎市多摩区東三田3丁目10番1

号 松下技研株式会社内

F ターム(参考) 5J022 AA01 BA01 BA10 CA07 CA10 CE03 5K004 AA05 FA03 FE11 FG04 FH01

* NOTICES *

JPO and NCIPI are not responsible for any damages caused by the use of this translation.

1. This document has been translated by computer. So the translation may not reflect the original precisely. 2.**** shows the word which can not be translated.

3.In the drawings, any words are not translated.

CLAIMS

[Claim(s)]

[Claim 1] The receiving set characterized by to provide a 2nd timing presumption means performs timing presumption based on the correlation value ratio about the known signal between a 1st timing presumption means to perform timing presumption of an input signal to specific sample timing, and to output the 1st timing presumption result, and the sample sampled with said sampling rate, and said 1st timing presumption result, and output the 2nd timing presumption result.

[Claim 2] The receiving set according to claim 1 characterized by providing a propagation path presumption means to presume a propagation path condition, and an updating means to update said correlation value ratio based on said propagation path condition.

[Claim 3] The receiving set characterized by to provide an are-recording means accumulate the filter tap multiplier which has the property of removing an intersymbol interference to the known signal in the input signal finer than a specific sampling rate which carried out [**********] and was sampled, respectively, the intersymbol-interference filter which filter to an input signal using said filter tap multiplier, and output two or more filtering results, and a 3rd timing presumption means perform timing presumption based on two or more of said filtering results.

[Claim 4] The receiving set according to claim 3 characterized by providing a recovery means to perform recovery processing to the data in said input signal using the timing presumption result searched for with said 3rd timing presumption means.

[Claim 7] It is the communication terminal equipped with the receiving set. Said receiving set An are recording means to accumulate the filter tap multiplier which has the property of removing an intersymbol interference to the known signal in the input signal finer than a specific sampling rate which carried out [************] and was sampled, respectively, The intersymbol—interference filter which filters to an input signal using said filter tap multiplier, and outputs two or more filtering results, The communication terminal characterized by providing a 3rd timing presumption means to perform timing presumption based on said two or more filtering results.

[Claim 8] It is the device are the device which has the memory which stored a receiving timing presumption program, and carry out containing the procedure which performs timing presumption based on the correlation value ratio about the known signal between the procedure which said receiving timing presumption program performs timing presumption of an input signal to specific sample timing, and outputs the 1st timing presumption result, and outputs a 2nd timing presumption result as the description.

[Claim 9] finer than a receiving timing presumption program and a specific sampling rate — it carried out [**********] and sampled — It is the device which has the memory which stored the filter tap multiplier which has the property of removing an intersymbol interference to the known signal in an input signal, respectively. The procedure which said receiving timing presumption program filters to an input signal using said filter tap multiplier, and outputs two or more filtering results, The device characterized by including the procedure of performing timing presumption based on said two or more filtering results.

[Claim 10] The timing presumption approach characterized by to provide the 2nd timing presumption process which performs timing presumption based on the correlation value ratio about the 1st timing presumption process which performs timing presumption of an input signal to specific sample timing, and outputs the 1st timing presumption result, and the known signal between the samples sampled with said sampling rate, and said 1st timing presumption result, and outputs the 2nd timing presumption result.

[Claim 11] The timing presumption approach characterized by to provide the are-recording process which accumulates the filter tap multiplier which has the property of removing an intersymbol interference, respectively to the known signal in the input signal finer than a specific sampling rate which carried out [**********] and was sampled, the filtering process which filter to an input signal using said filter tap multiplier, and output two or more filtering results, and the 3rd timing presumption process of performing timing presumption based on two or more of said filtering results.

[Translation done.]

* NOTICES *

JPO and NCIPI are not responsible for any damages caused by the use of this translation.

1. This document has been translated by computer. So the translation may not reflect the original precisely. 2.**** shows the word which can not be translated. 3. In the drawings, any words are not translated.

DETAILED DESCRIPTION

[Detailed Description of the Invention]

[Field of the Invention] This invention relates to the receiving set and the timing presumption approach which are used in a digital radio communications system.

[0002]

[Description of the Prior Art] In the radio field in recent years, improvement in the speed of transmission speed is desired with progress of multimedia-izing, increase of a communications traffic, etc., and the inclination is the same also in the system using small wireless terminals, such as a cellular phone.

[0003] On the other hand as a method of radio, the method using a digital strange recovery technique has become in use from the field of a frequency deployment, or the field of the ease of integration, and the configuration which performs the parts of coding or baseband signaling processing of a strange recovery by digital processing in case it is transmission and reception, and performs frequency conversion with a RF signal, magnification, etc. by analog processing has general composition of a walkie-talkie. In order for the analog / digital transducer (the following, A/D converter), and the digital to analog converter (the following, D/A converter) which bear the role which connects the analog section and the digital section in that case to be one of the very important components and to constitute a highly efficient transmitter-receiver, to use A/D which has highly precise bit resolution ability and a sampling rate, and a D/A converter is desired.

[0004] However, when it is the configuration that priority is given to a configuration [low power small] like a personal digital assistant, an A/D converter with sufficient engine performance is not necessarily used. Especially the sampling rate in an A/D converter if a communicative transmission speed is accelerated so that it may see in recent years may carry out a reception recovery using the signal sampled to the timing which it becomes impossible to have taken the not much large value compared with the symbol rate, and shifted from ideal receiving timing.

[0005] For example, when sampling the digital modulation signal by which nyquist transmission was carried out at a rate twice the exaggerated sampling rate of a symbol and using it for a reception recovery, a reception recovery will be carried out using the signal which shifted **1/4T at the maximum to ideal receiving timing, i.e., the timing of a nyquist point.

[0006] An example of an approach which presumes receiving timing with reference to drawing 8 hereafter from the data sampled in the conventional digital walkie—talkie is explained briefly. The baseband signaling which received, and the rectangular recovery was carried out and was sampled with the A/D converter is once accumulated in the input—signal buffer 801. Here, the received digital modulation signal shall be constituted per burst, and the known symbol train for a synchronization shall be inserted in the position within a burst. [0007] The complex—conjugate vector train of the vector train which should be acquired by it when the section of this known symbol train is sampled to ideal timing in the known vector table 802 is computed beforehand, and is memorized. In the vector arithmetic circuit 803, between the vector train memorized by the table, and I and the vector train of a Q signal which were accumulated in the receive buffer The same vector operation as the formula (1) shown in explanation of the gestalt of the 1st operation is performed for every sample timing, and the value equivalent to whenever [correlation / for every timing] is acquired. Since it will take maximum when the vector train of the signal of the sampling timing nearest to ideal receiving timing is used for this vector result of an operation, it becomes possible [detecting the sampling timing nearest to ideal receiving timing] in the timing presumption circuit 804 by asking for the location of a signal vector train where this result of an operation takes maximum.

[0008] For example, in the case of a twice as many exaggerated sampling rate as this, presumption of the sampling rate of the signal accumulated in the input-signal buffer 801 in **1 / 4T (T is symbol length) precision

is attained to a symbol rate. Based on the receiving timing presumed by this approach, a receiving vector is chosen, a symbol judging is carried out or the transmit timing at the time of transmitting is determined. By the system which does not have a severe demand about a receiving sensibility property or systematic transmit timing, it is thought that sufficient engine performance is obtained by this approach. [0009]

[Problem(s) to be Solved by the Invention] However, when applying to the terminal of the communication system with which very highly precise transceiver timing is demanded, sufficient presumed precision is not acquired with a conventional receiving timing presumption means like <u>drawing 8</u>.

[0010] For example, in order to receive without using the multiple-value-ized modulating signal, or mistaking the modulating signal which performed the narrow-band transmitting band limit rather than nyquist conditions, in order to improve frequency use effectiveness, it is necessary to obtain the sampling data near more ideal receiving timing.

[0011] Moreover, when finer timing accuracy is required of the timing at the time of transmission, highly precise timing presumption is required for it. Although how to raise the sampling rate in an A/D converter is also considered in order to raise timing presumption precision, the increase of power consumption and large-scale-izing of a circuit in a terminal will be caused.

[0012] Without making this invention in view of this point, and raising the sampling rate in an A/D converter in a digital walkie-talkie, receiving timing can be presumed more to high degree of accuracy, and it aims at offering the receiving set and the timing presumption approach of aiming at the consumed electric current of a terminal, and reduction of cost.

[0013]

[Means for Solving the Problem] The receiving set of this invention takes the configuration possessing a 2nd timing presumption means performs timing presumption based on the correlation value ratio about the known signal between a 1st timing presumption means to perform timing presumption of an input signal to specific sample timing, and to output the 1st timing presumption result, and the sample sampled with said sampling rate, and said 1st timing presumption result, and output the 2nd timing presumption result.

[0014] According to this configuration, the thing of presuming symbol timing becomes possible by twice as many time resolution as the period of the sampling clock supplied to an A/D-conversion circuit.

[0015] The receiving set of this invention takes the configuration possessing a propagation path presumption means to presume a propagation path condition, and an updating means to update said correlation value ratio based on said propagation path condition, in the above—mentioned configuration.

[0016] According to this configuration, a propagation path environment can be made to reflect in an operation value ratio, and even if a propagation path environment changes, the receiving engine performance which performed highly precise timing presumption and was excellent can be demonstrated.

[0017] An are recording means to accumulate the filter tap multiplier which has the property of removing an intersymbol interference to the known signal in the input signal with the receiving set of this invention finer than a specific sampling rate which carried out [**********] and was sampled, respectively, The configuration possessing the intersymbol—interference filter which filters to an input signal using said filter tap multiplier, and outputs two or more filtering results, and a 3rd timing presumption means to perform timing presumption based on said two or more filtering results is taken.

[0018] According to this configuration, it becomes possible to presume the receiving timing at the time of carrying out the reception recovery of the signal by which digital modulation was carried out with high precision than the resolution of the exaggerated sampling at the time of reception.

[0019] The receiving set of this invention takes the configuration possessing a recovery means to perform recovery processing to the data in said input signal using the timing presumption result searched for with said 3rd timing presumption means, in the above-mentioned configuration.

[0020] According to this configuration, even if the exaggerated sampling timing at the time of reception has shifted rather than ideal receiving timing, a more exact symbol judging is attained.

[0021] A 1st timing presumption means for the receiving set of this invention to perform timing presumption of an input signal to specific sample timing, and to output the 1st timing presumption result, A 2nd timing presumption means to perform timing presumption based on the correlation value ratio about the known signal between the samples sampled with said sampling rate, and said 1st timing presumption result, and to output the 2nd timing presumption result, An are recording means to accumulate the filter tap multiplier which has the property of removing an intersymbol interference to the known signal in the input signal finer than a specific sampling rate which carried out [***********] and was sampled, respectively, The configuration possessing the intersymbol—interference filter which filters to an input signal using the filter tap multiplier chosen using the

timing presumption result searched for with said 2nd timing presumption means, and outputs a filtering result is taken.

[0022] According to this configuration, even if the exaggerated sampling timing at the time of reception has shifted from ideal receiving timing, a more exact symbol judging is attained.

[0023] This invention is the communication terminal equipped with the receiving set. Said receiving set A 1st timing presumption means to perform timing presumption of an input signal to specific sample timing, and to output the 1st timing presumption result, A 2nd timing presumption means to perform timing presumption based on the correlation value ratio about the known signal between the samples sampled with said sampling rate, and said 1st timing presumption result, and to output the 2nd timing presumption result, The communication terminal characterized by providing is offered.

[0024] This invention is the communication terminal equipped with the receiving set. Said receiving set An are recording means to accumulate the filter tap multiplier which has the property of removing an intersymbol interference to the known signal in the input signal finer than a specific sampling rate which carried out [************] and was sampled, respectively, The intersymbol—interference filter which filters to an input signal using said filter tap multiplier, and outputs two or more filtering results, The communication terminal characterized by providing a 3rd timing presumption means to perform timing presumption based on said two or more filtering results is offered.

[0025] This invention is a device which has the memory which stored the receiving timing presumption program. Said receiving timing presumption program The procedure which performs timing presumption of an input signal to specific sample timing, and outputs the 1st timing presumption result, The device characterized by including the procedure which performs timing presumption based on the correlation value ratio about the known signal between the samples sampled with said sampling rate and said 1st timing presumption result, and outputs the 2nd timing presumption result is offered.

[0026] this invention is finer than a receiving timing presumption program and a specific sampling rate — it carried out [**********] and sampled — It is the device which has the memory which stored the filter tap multiplier which has the property of removing an intersymbol interference to the known signal in an input signal, respectively. The procedure which said receiving timing presumption program filters to an input signal using said filter tap multiplier, and outputs two or more filtering results, The device characterized by including the procedure of performing timing presumption based on said two or more filtering results is offered.
[0027] The timing presumption approach of this invention possesses the 2nd timing presumption process which performs timing presumption based on the correlation value ratio about the 1st timing presumption process which performs timing presumption of an input signal to specific sample timing, and outputs the 1st timing presumption result, and the known signal between the samples sampled with said sampling rate, and said 1st timing presumption result, and outputs the 2nd timing presumption result.

[0028] According to this approach, the thing of presuming symbol timing becomes possible by twice as many time resolution as the period of the sampling clock supplied to an A/D-conversion circuit.

[0029] The timing presumption approach of this invention possesses the are-recording process which accumulates the filter tap multiplier which has the property of removing an intersymbol interference to the known signal in the input signal finer than a specific sampling rate which carried out [**********] and was sampled, respectively, the filtering process which filter to an input signal using said filter tap multiplier, and output two or more filtering results, and the 3rd timing presumption process of performing timing presumption based on two or more of said filtering results.

[0030] According to this approach, it becomes possible to presume the receiving timing at the time of carrying out the reception recovery of the signal by which digital modulation was carried out with high precision than the resolution of the exaggerated sampling at the time of reception.

[0031]

[Embodiment of the Invention] In the gestalt of the following operations, by enabling presumption of receiving timing to high degree of accuracy explains the case where the consumed electric current of a terminal and reduction of cost are aimed at, without raising the sampling rate in an A/D-conversion circuit.

[0032] (Gestalt 1 of operation) In the gestalt of this operation, after performing coarse timing presumption (low precision) with a predetermined sampling rate, the case where highly precise timing presumption (fine tuning) is performed based on the correlation value ratio about the known signal between the samples sampled with said sampling rate is explained. In this case, about the correlation value ratio about the known signal between samples, it asks beforehand.

[0033] <u>Drawing 1</u> is the block diagram showing the configuration of the communication terminal equipped with the receiving set concerning the gestalt 1 of operation of this invention. In <u>drawing 1</u>, only the receiving system

is written and the notation is omitted about the transmitting system.

given later.

[0034] In the communication terminal shown in drawing 1, the going-down line signal (input signal) transmitted from base station equipment is received through an antenna 101 in the rectangular detector circuit 102. In the rectangular detector circuit 102, rectangular frequency conversion of the input signal (digital modulation signal) is carried out, it considers as the inphase signal (I signal) and the rectangular signal (Q signal) of a baseband band, and an I signal and a Q signal are outputted to the A/D-conversion circuit 103,104, respectively. The rectangular detector circuit 102 carries out rectangular frequency conversion of the input signal (digital modulation signal), makes it the inphase signal (I signal) and the rectangular signal (Q signal) of a baseband band, and outputs an I signal and a Q signal to the A/D-conversion circuit 103,104, respectively. With the gestalt of this operation, especially the modulation technique of a digital modulation signal does not ask. Moreover, before being inputted into the rectangular detector circuit 102 to an input signal, predetermined wireless receptions (frequency conversion, magnification, removal of the signal of an unnecessary frequency band (filtering), etc.) shall already be performed, and shall be set as a suitable input level and a frequency band. [0035] The A/D-conversion circuit 103 quantizes an I signal to digital value based on a sampling clock, and outputs the quantized digital I signal to the input-signal buffer 105. The A/D-conversion circuit 104 has the same configuration as the A/D-conversion circuit 103, quantizes a Q signal, and outputs a digital Q signal to the input-signal buffer 105. With the gestalt of this operation, about the conversion method and bit resolution ability of the A/D-conversion circuit 103,104, especially if determined from systems specification, it will not be limited. [0036] In addition, with the gestalt of this operation, predetermined digital modulation is given to an input signal and it presupposes that the known symbol [which it gets down, considers as a line signal, and is a known signal in a burst] train transmitted from base station equipment by the burst configuration is inserted. However, the insertion point or number of known symbols are not limited with the gestalt of this operation, but the configuration which inserts the sequence of dozens symbols in a burst center section is sufficient as them, and they may be inserted for every predetermined spacing into a burst. Moreover, a sampling rate is made into twice a symbol rate as an example here.

[0037] The input-signal buffer 105 buffers digital one I and a Q signal. For example, the input-signal buffer 105 is constituted by the memory which memorizes 1 or more burst length's quantization data, the FIFO (First In First Out) buffer, etc.

[0038] The known vector table 106 memorizes the complex-conjugate vector sequence of the vector sequence acquired when the known symbol train section inserted into the burst is sampled to ideal timing. For example, the known vector table 106 is constituted by memory, such as RAM and ROM. With the gestalt of this operation, the known vector table 106 presupposes that the complex-conjugate vector sequence which corresponds when the 2 double exaggerated sample of the known symbol train section is carried out is memorized.

[0039] The vector arithmetic circuit 107 performs vector operation using the known vector train memorized by digital one I memorized by the input-signal buffer 105, and a Q signal and the known vector table 106, and outputs the result of an operation to the result-of-an-operation buffer 108. For example, the vector arithmetic circuit 107 is constituted by the data-processing block constituted by logic and DSP. Detail of an operation is

[0040] The result-of-an-operation buffer 108 buffers the result of an operation from the vector arithmetic circuit 107. For example, the result-of-an-operation buffer 108 is constituted by memory, FIFO buffers, etc., such as RAM.

[0041] The timing presumption circuit 109 presumes receiving timing in a precision finer than an exaggerated sampling period using the vector result of an operation of the digital one I, Q signal sequence, and known vector sequence which were sampled. The timing presumption circuit 109 is constituted from a gestalt of this operation by the low precision timing presumption circuit 1091 and the high precision timing presumption circuit 1092. [0042] The low precision timing presumption circuit 1091 presumes receiving timing in an exaggerated sampling rate and precision, such as **, using the vector result of an operation memorized by the result-of-an-operation buffer 108. That is, the low precision timing presumption circuit 1091 performs the 1st-step comparatively coarse timing presumption. For example, the low precision timing presumption circuit 1091 is constituted by the peak detector which detects the timing from which the value of the result of an operation in the vector arithmetic circuit 107 serves as max.

[0043] The high precision timing presumption circuit 1092 presumes receiving timing using the vector result of an operation and the presumed result of the low precision timing presumption circuit 1091 which were memorized by the result-of-an-operation buffer 108 with high precision than an exaggerated sampling rate. That is, the high precision timing presumption circuit 1092 performs the 2nd-step highly precise timing presumption. For example, the high precision timing presumption circuit 1092 is constituted by the operation value ratio table

1093 and the operation value ratio judging circuit 1094.

[0044] The operation value ratio table 1093 computes beforehand the operation value ratio mentioned later for every minute time basis, memorizes it as a table value, and is read if needed.

[0045] Here, an operation value ratio is the timing which shifted only minute time amount from ideal receiving timing, the value acquired when the same operation as the vector arithmetic circuit 107 is performed to the signal sequence which samples an input signal and is acquired is calculated beforehand, and the ratio of this value and this operation value in the time before 1 sample is computed. It asks for this operation value ratio beforehand for every time basis finer than a sampling rate. With the gestalt of this operation, the operation value ratio for every 16 symbol timing gap is computed by migrating to the range of **1/4 symbol from ideal receiving timing, and it memorizes as a table value.

[0046] The operation value ratio judging circuit 1094 uses the value of an operation value ratio table for the vector result of an operation and the list which were memorized by the low precision timing presumption result and the result-of-an-operation buffer 108, and performs highly precise timing presumption. About the detail of the actuation, it mentions later. In addition, suppose that it is strange also about the rough location of a burst with the gestalt of this operation at the time of receiving timing presumption initiation.

[0047] In the digital demodulator circuit 110, based on the presumed timing information, it gets over using the sample data of the I signal nearest to a signal point among the quantized data of an I signal and a Q signal, and a Q signal, and the data stream (received data) to which it restored is outputted.

[0048] The reception actuation in the communication terminal which has the above-mentioned configuration is explained. Digital modulation I and a Q signal are sampled at a rate twice the exaggerated sampling rate of a symbol, and the digital data train of the above die length is memorized by the input-signal buffer 105 by one burst.

[0049] I memorized by the input-signal buffer 105 in the vector arithmetic circuit 107, Q signal vector train Rx (m) Complex-conjugate vector train of the known vector memorized by = {I (m) and Q (m)} and the known vector table 106 Ref*(i) =[Iref (i), Vector operation shown in a formula (1) is performed using Qref(i)], the value of C (m) in each sample timing m is calculated, and the result of an operation is memorized by the result-of-an-operation buffer 108.

[Equation 1]
$$C(m) = \sum_{i=0}^{2N-1} |Rx(m+i) \times Ref * (i)|^2$$

Formula (1)

Here, N expresses the number of the known symbols inserted into the burst.

[0050] As C (m) obtained by the formula (1) is shown in drawing 2 (a), having maximum in near the location the known symbol is inserted within the received burst is known. Therefore, by detecting the timing from which C (m) serves as max in the low precision timing presumption circuit 1091, the timing in which the known symbol is inserted can be presumed in the precision within **1 / 2 symbol length, and the timing of a burst can be presumed based on this timing.

[0051] Drawing 2 (a) is a graph which shows the result of an operation at the time of asking for the vector operation of a formula (1) for every minute time basis beforehand. Moreover, drawing 2 (b) is the operation value ratio R between order samples (i.e., between 1 / 2 symbols) to the result of an operation shown in drawing 2 (a). It is the graph which plotted (t) =C(t) / C (t-T/2). The value of R (t) for every 16 symbol timing computed beforehand is memorized by the operation value ratio table 1093.

[0052] Ratio of the vector result of an operation C in the timing presumed in the low precision timing presumption circuit 1091 in the operation value ratio judging circuit 1094 (m), and the vector result of an operation C in front of its 1 / 2 symbol timing (m-1) C(m) / C (m-1) is computed, and highly precise timing is presumed by detecting the location of this value and the nearest operation value ratio table.

[0053] For example, when the timing of the 2 double exaggerated sampling in a receiver has shifted by -2 / 16symbol length to ideal receiving timing, it can set to drawing 2 (a). The case where it is the timing of the mark is assumed and the process of timing presumption which can be set in that case is explained.

[0054] First, t=-2/16T are obtained as a low precision timing presumption result by detecting the peak of C (m) by the low precision timing presumption circuit 1091. Then, in the operation value ratio judging circuit 1094, R(t) =C (- 2/16T) / C (-2/16T-1/2T)**3.4 is computed, and it compares between the values of the operation value ratio table 1093 as shown in this value R (t) and drawing 2 (b). In this case, it can presume being further shifted from the table value in case this value R (t) is t=-2/16T by -2/16 symbol length from receiving timing with the ideal timing of the present exaggerated sampling, since it is the nearest.

[0055] Since highly precise timing presumption is performed based on the ratio between the correlation values over a known signal according to the gestalt of operation of this invention as mentioned above after performing coarse timing presumption with the sampling rate at the time of reception, it becomes possible to presume the receiving timing at the time of carrying out the reception recovery of the signal by which digital modulation was carried out with high precision than the resolution of the exaggerated sampling at the time of reception.

Especially, since what is necessary is just to take into consideration not the absolute value of a received signal level but phase contrast [before and after] by using the ratio of a vector operation value in timing presumption in a high precision timing presumption circuit, it also becomes possible to prevent the effect of the control error of AGC at the time of reception etc., and highly precise timing presumption of it is attained.

[0056] In addition, although the gestalt of this operation explains the case where made the exaggerated sampling rate of I and a Q signal into twice the symbol rate, and timing presumption precision presumed in the high precision timing presumption circuit 1092 is made into 16 times of a symbol rate, it is not limited to this. In this case, what is necessary is just to make highly precise than an exaggerated sampling rate time resolution of the table value beforehand calculated in the high precision timing presumption circuit 1092.

[0057] Moreover, although the gestalt of this operation explains the case where it considers as the configuration using a formula (1) as vector operation which asks for whenever [with a known vector train / correlation], it may not be limited to this, but as shown in a formula (2) as vector operation, the absolute value of the sum of a vector product may be used, and the value in which a vector does not carry out a die-length square for simplification of an operation may be used. Furthermore, it may be used as long as there is an operation from which the result of otherwise having applied to whenever [correlation] correspondingly is obtained.

$$C(m) = \sum_{i=0}^{2N-1} \{Rx(m+i) \times Ref * (i)\}$$

Formula (2)

[0058] Moreover, although the case where ratio [with the vector result of an operation in front of 1 sample] R (t) is used as a criterion used in case timing is presumed with high precision is explained it limits to this — not having — for example, a ratio with the vector result of an operation after 1 sample — R'(t) = C(t) / C (t+T/2) may be used, or the timing that likelihood is the highest may be presumed to be R (t) using R' (t). Furthermore, without using an operation value ratio, the operation value for the number sample of order is memorized on the table, and the timing from which a square error serves as min may be presumed.

[0059] In addition, the operation value ratio used in the high precision timing presumption circuit 1092 in the gestalt of this operation may be based on a true value, and may be based on the difference of an opposite numeric value.

[0060] Moreover, when the frequency/phase characteristic on filtering at the time of transmission and reception or a communication link propagation path are known beforehand, the data of a known vector table including these properties may be generated and memorized. Furthermore, in the propagation path presumption circuit 301, propagation path presumption is performed from an input signal, the presumed result is outputted to the operation value ratio re-calculated and re-calculated the operation value ratio there is outputted to the operation value ratio table 1093, and you may make it update the operation value ratio table 1093, as shown in drawing 3 R> 3. Thereby, a propagation path environment can be made to reflect in an operation value ratio, and even if a propagation path environment changes, the receiving engine performance which performed highly precise timing presumption and was excellent can be demonstrated. [0061] moreover, the thing for which vector operation is performed only within the number symbol range of these timing order when it is not limited to this, for example, the receiving timing of a burst is beforehand known, for example in the precision of number symbol extent in the gestalt of this operation, although explained supposed the case where the timing of a burst is strange — ** — you may carry out.

[0062] Moreover, although the gestalt of this operation explains only the approach of presuming receiving timing with high precision, it is not limited to this, for example, the timing of an exaggerated sampling is amended using this presumed result, it is good also as a configuration which enables it to obtain sample timing ideal at the time of reception of degree burst, and this presumed result may be used at the time of a recovery and transmission. [0063] (Gestalt 2 of operation) In the gestalt of this operation, a signal with the highest reliability (filtering result) is chosen from the signal filtered with the ISI removal filter which consisted of various filter taps, and the case where the timing corresponding to the signal is detected is explained.

[0064] Drawing 4 is the block diagram showing the configuration of the communication terminal equipped with

the receiving set concerning the gestalt 2 of operation of this invention. In addition, in the configuration shown in $\frac{drawing 4}{drawing 1}$, the sign same about the same part as $\frac{drawing 1}{drawing 1}$ is attached, and the detailed explanation is omitted.

[0065] Predetermined digital modulation is given to the input signal kicked in the gestalt of this operation, and it is taken as the signal transmitted with the burst configuration. Furthermore, this digital modulation signal presupposes that the intersymbol interference (the following, ISI) has arisen under band limit filtering at the time of transmission, or the effect of [on a transmission line]. However, the interference property presupposes that it has assumed beforehand to the receiving set side.

[0066] Moreover, like the gestalt 1 of operation although [in an input signal] the known symbol train is inserted into a burst, the location and the number of known symbols are not limited with the gestalt of this operation. Moreover, suppose that it is a sampling rate twice the symbol rate as an example.

[0067] The input-signal buffer 105 buffers digital one I and a Q signal. For example, the input-signal buffer 105 is constituted by the memory which memorizes 1 or more burst length's quantization data, the FIFO buffer, etc. [0068] Beforehand in quest of the filter coefficient from which the digital modulation signal to receive serves as the reverse property of ISI received under the band limit at the time of transmission, or the effect of [on a transmission line], it reads to the filter tap table 402, and memorizes as a table.

[0069] Here, a tap multiplier presupposes that two or more kinds are prepared as follows. That is, nine kinds of (-4/16T, -3/16T, -2/16T, -1 / 0, +1/16T, +2/16T, +3/16T, +4/16T) are prepared for the tap multiplier used as the reverse property over the digital modulation signal by which the 2 double exaggerated sampling was carried out to the timing shifted 1 / 16 symbol timing every to ideal receiving timing. [16T and 0]

[0070] In addition, the need that the tap multiplier serves as a perfect reverse property to ISI should just serve as the property that there is nothing, for example, ISI can be removed only in the sample takeoff point nearest to ideal receiving timing. When the filter of a property like <u>drawing 5</u> (a) is used for the band limit filter at the time of transmission, an example of nine kinds of tap multipliers accumulated in a filter tap table is shown in <u>drawing 5</u> (b).

[0071] The ISI removal filter 401 performs filtering processing of ISI removal to digital one I and a Q signal, and outputs it to the vector arithmetic circuit 403. Two or more kinds of tap multipliers are supplied from the filter tap table 402, and the filtering processing result according to each tap multiplier is outputted. The known vector table 404 memorizes the complex-conjugate vector of the known symbol train section inserted into the burst. For example, the known vector table 404 is constituted by memory, such as RAM and ROM. With the gestalt of this operation, transmitting filtering, the line characteristic, and the complex-conjugate vector of the vector which gave ISI removal filtering are memorized at intervals of the 2 double exaggerated sample to the vector train of the known symbol train section.

[0072] The vector arithmetic circuit 403 performs vector operation using the known vector train memorized by digital one I and Q signal data which are inputted, and the known vector table 404. For example, the vector arithmetic circuit 403 is constituted by the data-processing block constituted by logic and DSP. About an operation, it carries out using the formula (1) in the gestalt 1 of operation.

[0073] The result-of-an-operation buffer 405 buffers the result of an operation in the vector arithmetic circuit 403. For example, the result-of-an-operation buffer 405 is constituted by memory, FIFO buffers, etc., such as RAM.

[0074] Using the result of an operation of I and the Q signal which received, and a known vector train, the timing presumption circuit 406 presumes receiving timing with resolution finer than an exaggerated sampling period, and outputs a presumed result. About the detail of the actuation, it mentions later.

[0075] The detail of actuation of the communication terminal which has the above-mentioned configuration is explained. I and a Q signal are sampled at a rate twice the exaggerated sampling rate of a symbol, and the digital data train of the above die length is memorized by the input-signal buffer 105 by one burst. Here, sampling timing to receiving timing ideal as an example – The case where only 2/16T have shifted is assumed. [0076] With the ISI removal filter 401, filtering processing is performed using each of nine kinds of fill taps supplied from the filter tap table 402 to digital one I memorized by the input-signal buffer 105 and a Q signal data stream. This processing result is outputted to the vector arithmetic circuit 403. In this case, the signal with which ISI was removed ideally will be outputted only for the result at the time of using the tap multiplier computed among nine kinds of filter tap multipliers used based on the timing of -2/16T. When the other tap multiplier is used, ISI will not be removed completely but the distorted component by ISI will superimpose a case further by filtering.

[0077] In the vector arithmetic circuit 403, the same vector data processing as the formula (1) in the gestalt 1 of operation is performed to each of nine kinds of filtering processing results outputted from the ISI removal filter

401. This result of an operation is outputted to the result-of-an-operation buffer 405.

[0078] Nine kinds of results of an operation outputted to the result-of-an-operation buffer 405 will be obtained for every sample timing. In the timing presumption circuit 406, the result of an operation which takes maximum is detected from the result of an operation memorized by the result-of-an-operation buffer 405. If it sees by the 2 double exaggerated sampling unit, when the data nearest to the location in which the known vector train is inserted within the burst are used, a value will serve as max. Furthermore, when the filter tap multiplier based on timing is used for -2/16T among the results of an operation by eight kinds of filter tap multipliers computed in the timing, the result of an operation serves as maximum. Therefore, it can be presumed that the sample timing which took maximum is shifted -2 / 16T to ideal sample timing.

[0079] As mentioned above, according to the gestalt of operation of this invention, the probable result of an operation is chosen from the various results of an operation which changed and filtered the filter tap multiplier corresponding to the gap from ideal sample timing, and it asks for the gap from the ideal sample timing corresponding to the result of an operation. It becomes possible to presume the receiving timing at the time of carrying out the reception recovery of the signal by which digital modulation was carried out by this with high precision than the resolution of the exaggerated sampling at the time of reception.

[0080] In addition, although the gestalt of this operation explains the case where a formula (1) is used as vector operation which asks for whenever [with a known vector train / correlation], it does not restrict to this like the gestalt 1 of operation.

[0081] moreover, nine kinds of 1 / timing accuracy not to pass over the tap multiplier of resolving power to an example 16 symbol, but search for of the filter tap multiplier table assumed in the gestalt of this operation — responding — a symbol — as the configuration which increases the number of tables which makes resolving power fine and is prepared according to it — good — a symbol — it is good also as a configuration which reduces the number of tables which makes resolving power coarse and is prepared according to it [0082] Moreover, with the gestalt of this operation, it does not show clearly especially about a reception band limit filter. That is, after filtering of the input signal may be carried out at the time before the IF section in a receiving set, or a sampling and it is accumulated into a receive buffer, filtering of it may be carried out in the preceding paragraph of an ISI removal filter, and it may ask the property of an ISI removal filter for the property of a band limit.

[0083] (Gestalt 3 of operation) In the gestalt of this operation, the case where it restores to a part for the data division of an input signal to the timing called for by the approach of the gestalt 2 operation is explained.

[0084] Drawing 6 is the block diagram showing the configuration of the communication terminal equipped with the receiving set concerning the gestalt 3 of operation of this invention. It is the same as the configuration shown in drawing 4 except having formed the data buffer 601, the selection circuitry 602, and the symbol judging circuit 603 with the configuration shown in drawing 6. Therefore, in drawing 6, the sign same about the same part as drawing 4 as drawing 4 is attached, and the detailed explanation is omitted.

[0085] A data buffer 601 buffers two or more kinds of filtering processing results outputted from the ISI removal filter 401. For example, a data buffer 601 is constituted by the memory which memorizes 1 or more burst length's quantization data, the FIFO buffer, etc.

[0086] A selection circuitry 602 chooses and outputs a general way among two or more kinds of ISI removal filter outputs based on a timing presumption result. The symbol judging circuit 603 performs the symbol judging of a signal by which digital modulation was carried out using I and Q signal data. With the gestalt of this operation, the case where the quasi-synchronous detection of the signal by which the QPSK modulation was carried out is carried out is assumed, after performing phase correction using the vector data of the section when the known symbol is inserted within the reception burst, an I-Q flat-surface top is divided into four fields, and a symbol judging is carried out.

[0087] Actuation of the communication terminal which has the above-mentioned configuration is explained. Since it is the same as that of the gestalt 2 of operation about the actuation which presumes receiving timing with high precision, here explains the actuation in the case of performing recovery actuation using a timing presumption result in a receiving set.

[0088] In a selection circuitry 602, based on the timing presumption result supplied from the timing presumption circuit 406, the filter output signal of the timing which agrees [from] among nine kinds of filter outputs accumulated in the data buffer 601 is chosen, and it outputs to the symbol judging circuit 603. This filter output signal is in the condition that the ISI component was removed by the ideal tap multiplier. For this reason, a normal symbol judging result is obtained by performing a symbol judging by the symbol judging circuit 603 to this signal.

[0089] As mentioned above, according to the gestalt of operation of this invention, timing is presumed with high

precision than the resolution of the exaggerated sampling at the time of reception, by the filter tap multiplier in consideration of a gap of the timing assumed by the obtained timing presumption result, the signal by which ISI removal filtering was carried out is chosen, and a symbol judging is carried out. Even if the exaggerated sampling timing at the time of reception is shifted rather than ideal receiving timing by this, a more exact symbol judging is attained.

[0090] In addition, although considered as the configuration which forms the data buffer 601 which accumulates the ISI removal filter output in the location shown in <u>drawing 6</u> with the gestalt of this operation, it is good also as a configuration which it is not limited to this, for example, is prepared between the ISI removal filter 401 and the vector arithmetic circuit 403. Moreover, with the gestalt of this operation, although the modulation technique is set to QPSK as an example, it is not limited to this but various modulation techniques can be applied.

[0091] (Gestalt 4 of operation) In the gestalt of this operation, the case where use an ISI removal filter for the reception actuation explained with the gestalt 1 of operation, and highly precise timing presumption is performed is explained.

[0092] Drawing 7 is the block diagram showing the configuration of the communication terminal equipped with the receiving set concerning the gestalt 4 of operation of this invention. In the configuration of drawing 7, it is the same as the configuration shown in drawing 1 except having formed the filter tap table 402, the ISI removal filter 401, and the symbol judging circuit 701. Therefore, in the configuration shown in drawing 7, the sign same about the same section part as <u>drawing 1</u> as <u>drawing 1</u> is attached, and the detailed explanation is omitted. The timing presumption circuit 109 carries out the same configuration and actuation as the timing presumption circuit explained by drawing 1 in the gestalt 1 of operation. Also in the gestalt of this operation, a rectangular recovery is carried out and receiving timing is obtained in the unit of 1/16 symbol in the timing presumption circuit 109 using digital one I by which the 2 double exaggerated sampling might be carried out, and Q signal **. [0093] The filter tap table 402 is the same as the filter tap table explained with the gestalt 7 of operation, is read beforehand in quest of the filter coefficient from which the digital modulation signal to receive serves as the reverse property of ISI received under the band limit at the time of transmission, or the effect of [on a transmission line], and is memorized as a table. Here about a tap multiplier as well as the filter tap table 402 The tap multiplier used as the reverse property over the digital modulation signal by which the 2 double exaggerated sampling was carried out to the timing shifted 1 / 16 symbol timing every to ideal receiving timing (-4/16T) - 3/16T, -2/16T, -1 / 0, +1/16T, +2/16T, +3/16T, and nine kinds of +4/16T are prepared, and a general tap multiplier is chosen and outputted if needed. [16T and 0]

[0094] The ISI removal filter 401 performs filtering processing of ISI removal to digital one I and a Q signal, and outputs it to the symbol judging circuit 701. That is, filtering processing of digital one I and the Q signal is carried out using the filter tap multiplier from the filter tap table 402 with the ISI removal filter 401, and the result is outputted to the symbol judging circuit 701.

[0095] The symbol judging circuit 701 performs the symbol judging of a signal by which digital modulation was carried out using I and Q signal data. With the gestalt of this operation, the case where the quasi-synchronous detection of the signal by which the QPSK modulation was carried out is carried out is assumed, after performing phase correction using the vector data of the section when the known symbol is inserted within the reception burst, an I-Q flat-surface top is divided into four fields, and a symbol judging is carried out.
[0096] The actuation in the case of performing [in / about the actuation which presumes receiving timing with high precision, are the same as that of the gestalt 1 of operation, and / here / a receiving set] recovery actuation using a timing presumption result in the communication terminal which has the above-mentioned configuration is explained.

[0097] On the filter tap table 402, based on the timing presumption result outputted from the timing presumption circuit 109, the filter tap multiplier optimal [from] among nine kinds of filter tap multipliers accumulated is chosen, and it outputs to the ISI removal filter 401. For example, receiving timing with an ideal timing presumption result – In the case of the presumed result that only 2/16T have shifted, the filter tap multiplier based on –2/16T is chosen, and the filter tap multiplier is outputted to the ISI removal filter 401. [0098] Since the ISI component is removed by the result in which filtering processing was carried out by this filter tap multiplier, a normal symbol judging result is obtained by performing a symbol judging to this signal in the symbol judging circuit 701.

[0099] As mentioned above, according to the gestalt of operation of this invention, timing is presumed with high precision than the resolution of the exaggerated sampling at the time of reception, the signal in which ISI removal filtering was carried out by the filter tap multiplier in consideration of a gap of the timing assumed by the obtained timing presumption result is chosen, and a symbol judging is carried out. Even if the exaggerated sampling timing at the time of reception is shifted from ideal receiving timing by this, a more exact symbol

judging is attained.

[0100] The receiving set concerning the gestalten 1–4 of the above-mentioned implementation may constitute all or a part of the configuration as software using DSP, CPU, etc. For example, the program of the above-mentioned receiving timing presumption may be stored in ROM, and you may constitute so that it may be made to operate with directions of CPU according to the program. Moreover, the program of receiving timing presumption is stored in the storage which can be read by computer, the program of this storage is recorded on RAM of a computer, and you may make it make it operate according to a program. Also in this case, the same operation as the gestalten 1–9 of the above-mentioned implementation and effectiveness are presented.

[0101] It is the device which stored the receiving timing presumption program in memory. For example, said receiving timing presumption program The procedure which performs timing presumption of an input signal to specific sample timing, and outputs the 3rd timing presumption result, It is good also as a configuration including the procedure which performs timing presumption based on the correlation value ratio about the known signal between the samples sampled with said sampling rate, and said 3rd timing presumption result, and outputs the 4th timing presumption result.

[0102] moreover, finer than a receiving timing presumption program and a specific sampling rate — it carried out [**********] and sampled — The filter tap multiplier which has the property of removing an intersymbol interference to the known signal in an input signal, respectively is stored in memory, and it is a device. Said receiving timing presumption program the procedure which filters to an input signal using said filter tap multiplier, and outputs two or more filtering results, and the procedure of performing timing presumption based on said two or more filtering results are included — you may constitute like.

[0103] As explained above, according to this invention, the period of a sampling of an A/D-conversion circuit or a D/A conversion circuit can be reduced from that of which it is required from a systematic precision specification, and the consumed electric current of a terminal and reduction of cost can be aimed at.
[0104] Moreover, according to this invention, it becomes possible to presume the receiving timing at the time of carrying out the reception recovery of the signal by which digital modulation was carried out with high precision than the resolution of the exaggerated sampling at the time of reception.

[0105] In the gestalten 1-4 of the above-mentioned implementation, although the communication terminal equipped with the receiving set or transmitter-receiver concerning this invention is explained, the receiving set and transmitter-receiver concerning this invention can also be carried in the base station equipment in a digital radio communications system.

[0106]

[Effect of the Invention] As explained above, according to this invention, it becomes possible to presume the receiving timing at the time of carrying out the reception recovery of the signal by which digital modulation was carried out with high precision than the resolution of the exaggerated sampling at the time of reception.

[Translation done.]

* NOTICES *

JPO and NCIPI are not responsible for any damages caused by the use of this translation.

1. This document has been translated by computer. So the translation may not reflect the original precisely. 2.**** shows the word which can not be translated.

3.In the drawings, any words are not translated.

DESCRIPTION OF DRAWINGS

[Brief Description of the Drawings]

[Drawing 1] The block diagram showing the configuration of the communication terminal equipped with the receiving set concerning the gestalt 1 of operation of this invention

[Drawing 2] Drawing showing an example of the count result in the receiving set concerning the gestalt 1 of operation of this invention

[Drawing 3] The block diagram showing other examples of the communication terminal equipped with the receiving set concerning the gestalt 1 of operation of this invention

[Drawing 4] The block diagram showing the communication terminal equipped with the receiving set concerning the gestalt 2 of operation of this invention

[Drawing 5] (a) Drawing showing the transmitting band limit filter shape concerning the gestalt 2 of operation of this invention

(b) Drawing showing the ISI removal filter tap multiplier in the receiving set concerning the gestalt 2 of operation of this invention

[Drawing 6] The block diagram showing the communication terminal equipped with the receiving set concerning the gestalt 3 of operation of this invention

[Drawing 7] The block diagram showing the communication terminal equipped with the receiving set concerning the gestalt 4 of operation of this invention

[Drawing 8] Drawing for explaining timing presumption in the conventional receiving set

[Description of Notations]

101 Antenna

102 Rectangular Detector Circuit

103,104 A/D-conversion circuit

105 Input-Signal Buffer

106 Known Vector Table

107 Vector Arithmetic Circuit

108 Result-of-an-Operation Buffer

109,406 Timing presumption circuit

301 Propagation Path Presumption Circuit

302 Operation Value Ratio Re-calculation Circuit

401 ISI Removal Filter

402 Filter Tap Table

403 Vector Arithmetic Circuit

404 Known Vector Table

405 Result-of-an-Operation Buffer

601 Data Buffer

602 Selection Circuitry

603,701 Symbol judging circuit

1091 Low Precision Timing Presumption Circuit

1092 High Precision Timing Presumption Circuit

1093 Operation Value Ratio Table

1094 Operation Value Ratio Judging Circuit

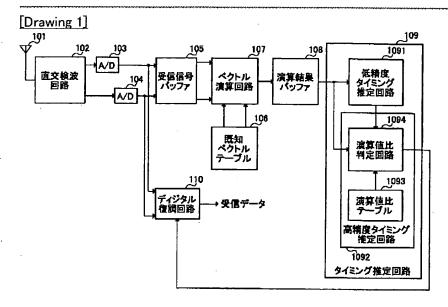
* NOTICES *

JPO and NCIPI are not responsible for any damages caused by the use of this translation.

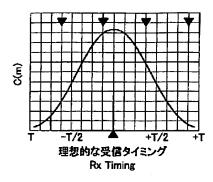
1. This document has been translated by computer. So the translation may not reflect the original precisely. 2.**** shows the word which can not be translated.

3.In the drawings, any words are not translated.

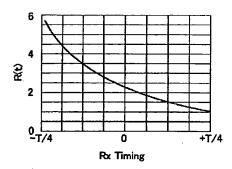
DRAWINGS



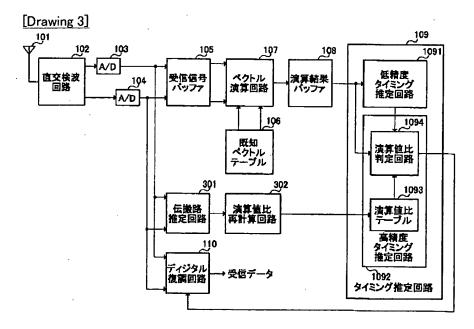
[Drawing 2]



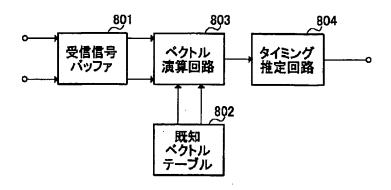
(a) ベクトル 演算により得られる 相関値の一例

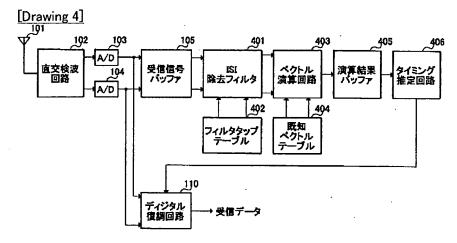


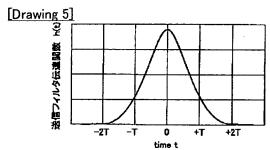
(b) 演算値比テーブル値の一例



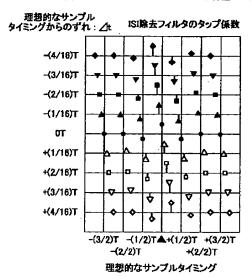
[Drawing 8]



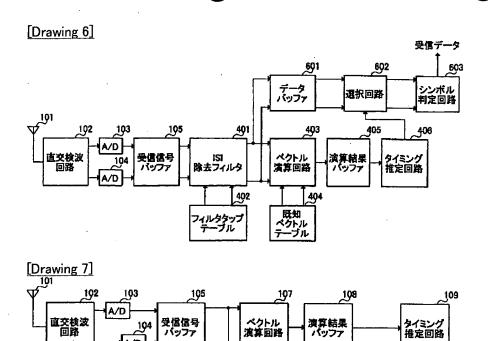




(a) ISIを含んだ送信帯域制限フィルタ特性の一例



(b) ずれたタイミングでサンブルされた信号に対する ISI除去フィルタタップ係数の一例



既知 ベクトル デーブル

> シンボル 判定回路

[Translation done.]